(51) Int. Cl. 7	識別記号		FΙ				テーマコート・	(参考)
H04N 5/232			H04N	5/232		H 2	H002	
G02B 7/28			G03B	7/095		2	H011	
7/36			HO4N	5/238		Z 2	H051	
G03B 13/36				9/04		B 5	C022	
7/095			G02B	7/11	K 5C065			
		審査請求	未請求	請求項の数 5	OL	(全16頁)	最終頁	に続く
(21)出願番号	特願平11-256369		(71) H	顧人 00000433) Q			

(22)出願日

平成11年9月9日(1999.9.9)

000004329

日本ピクター株式会社

神奈川県横浜市神奈川区守屋町3丁目12番

(72)発明者 加藤 秀弘

神奈川県横浜市神奈川区守屋町3丁目12番

地 日本ピクター株式会社内

(74)代理人 100083806

弁理士 三好 秀和 (外9名)

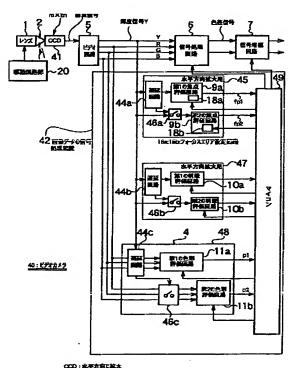
最終頁に続く

(54)【発明の名称】画像データの信号処理装置及び画像データの信号処理方法

(57)【要約】

【課題】 水平方向拡大CCD、垂直方向拡大CCDを 用いたビデオカメラであっても通常のCCDの評価回路 を用いてフォーカス、アイリス、ホワイトパランスを自 動的に制御できる画像データの信号処理装置を得る。

【解決手段】 ビデオカメラに用いられるCCDが水平 方向拡大CCDCCD41の場合は、焦点評価回路(9 a、9b)、明暗評価(10a、10b)、色彩評価回 路(11a、11b)を並列に設け、第1の評価回路 (9a、10a、11b) の前段に遅延回路 (44a、 44b、44c)を設け、ビデオ回路5から入力する輝 度信号Y、RGBを半画面分(水平方向拡大CCDCC D41の左画面分) だけ遅延させて、他方の半画面を並 列に第1の評価回路(9b、10b、11b)に入力し て評価させる。また、ビデオカメラに用いられるCCD が垂直方向拡大 CCD CCD 51の場合は、評価回路を 単独に設け、これらの評価回路を上画面と下画面毎に交 互に用いる。



OCD: 水平方向に放水

2

【特許請求の範囲】

【請求項1】 焦点調節機能、絞り調整機能、ホワイト パランス機能の少なくとも一つを有し、撮像した被写体 の映像信号を出力する画像データの信号処理装置であっ て、

標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向あるいは垂直方向の画素数を i 倍に拡大した画素を有する撮像案子と、

前記画素信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの 少なくとも一つに関する評価信号を発生する1系統以上 10 の評価回路と、

前記撮像素子の所定の画素より出力される画素信号を前記評価回路に供給して得られる前記評価信号に基づいて前記焦点機能、絞り機能、ホワイトバランス機能の少なくとも一つの機能を制御する制御部とを有する画像データの信号処理装置。

【請求項2】 前記撮像素子が標準テレビジョン方式に 準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して 水平方向の画素数を i 倍に拡大した画素を有する場合 は、

前記評価回路を j (j は i 以上の最も小さな整数)系統、並列接続して構成した請求項 1 項記載の画像データの信号処理装置。

【請求項3】 前記撮像素子が標準テレビジョン方式に 準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して 垂直方向の画素数が i 倍に拡大された画素を有する場合 は、

前記評価回路をj (jはi以上の最も小さな整数)回反復して使用、あるいは前記評価回路をj (jはi以上の最も小さな整数)系統縦列接続して構成した請求項1項 30記載の画像データの信号処理装置。

【請求項4】 前記撮像素子を標準テレビジョン方式に 準拠した映像信号を出力する撮像素子として使用する場 合は、前記評価回路を1系統のみ使用し、

前記撮像素子を標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向の画素数を i 倍に拡大した画素を有する撮像素子として使用する場合は、前記評価回路を j (jは i 以上の最も小さな整数)系統、並列接続して使用し、

前記撮像素子を標準テレビジョン方式に準拠した映像信 40 号を出力する撮像素子の画素数に対して垂直方向の画素 数がi倍に拡大された画素を有する撮像素子として使用 する場合は、前記評価回路をj(jはi以上の最も小さ な整数)回反復して使用、あるいは前記評価回路をj

(jはi以上の最も小さな整数)系統縦列接続して使用する請求項1項記載の画像データの信号処理装置。

【請求項5】 焦点調節機能、絞り調整機能、ホワイト パランス機能の少なくとも一つを有し、撮像した被写体 の映像信号を出力する画像データの信号処理方法であっ て、 標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向あるいは垂直方向の画素数が i 倍に拡大された画素を有する撮像素子より画素信号を発生し、

前記画素信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの 少なくとも一つに関する評価信号を1系統以上の評価回 路より発生し、

前記撮像素子の所定の画素より出力される画素信号を前記評価回路に供給して得られる前記評価信号に基づいて前記焦点機能、絞り機能、ホワイトバランス機能の少なくとも一つの機能を制御部で制御することを特徴とする画像データの信号処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は画像データの信号処理装置に関し、特に撮像素子が、通常の撮像素子に対して水平、垂直に拡大されたいずれかであっても、従来の評価回路を用いて正確に焦点、明暗、色彩の評価値を得ることができる画像データの信号処理装置に関する。

20 [0002]

【従来の技術】近年のビデオカメラにはCCD (Charge Coupled Device)が用いられるのが主流である。

【0003】このCCDを用いた従来のビデオカメラの信号処理の構成を図14を用いて説明する。

【0004】図14に示すように、従来のビデオカメラはレンズ機構部1、絞り機構部2及びCCD3等からなる光学系部4を有し、この光学系部4のCCD3からの画素信号をビデオ回路5が入力する。

【0005】前述のCCD3は、垂直方向にm個の画素、水平方向にn数の画素が配列され1/60秒(1フィールド)毎に全画素数分の画素信号を送出する。

【0006】ビデオ回路5は、これらの画素信号に対してガンマ補正、AGC、垂直、水平の輪郭補正等を行った後に、同期信号(垂直、水平)を加算した輝度信号(輝度、水平及び垂直同期を含む)を送出する。

【0007】また、ビデオ回路5は、CCD3からの画素信号が入力する毎に、色分離で2系列の信号に分離した後に、同時化処理とマトリクス演算(色補間)でR、G、B信号を形成して後段の信号処理回路6、信号増幅回路7に送出する。

【0008】信号処理回路6は、ビデオ回路5からの画素毎の輝度信号Yと、R信号と、G信号Bとを入力し、ガンマ補正等を行って入力されたR、G、B信号と輝度信号Yとに基づいて色差信号(R-Y)及び(B-Y)を生成して信号増幅回路7に送出する。

【0009】信号増幅回路7は、信号処理回路6からの 色差信号(R-Y)及び(B-Y)を入力し、マイクロ コンピュータ回路8から入力されるR利得制御信号、B 50 利得制御信号に基づいてR信号、B信号の利得を制御し

1

40

てホワイトバランスを調整した色信号を送出する。

【0010】また、焦点評価回路9と、明暗評価回路1 0と、色彩評価回路11とを備えている。

【0011】焦点評価回路9は、ビデオ回路5で得られた輝度信号Yをバンドパスフィルタ15でフィルタリング(例えば1MHZ帯域)を行った輝度信号Yを通過させる。

【0012】このバンドパスフィルタ15の輝度信号Yを検波回路16が整流検波して積分回路17に送出する。

【0013】積分回路17は、検波回路6からの輝度信号Yを積分し、この積分値を所定のエリアにおける焦点評価データfpとしてマイクロコンピュータ回路8に送出する。

【0014】この積分回路17はフォーカスエリア設定回路18に設定されているフォーカスエリアFAの画素の輝度信号Yのみを積分するようにしている。

【0015】例えば、CCD3が垂直方向にm個の画素、水平方向にn数の画素で構成されている場合で、図15に示すように撮像面の中央部にフォーカスエリアF20A(焦点評価範囲FAともいう)を取るようにされている場合には、焦点評価範囲FAは垂直方向Vの長さが

「h」、水平方向Hの長さが「w」とされ、かつ焦点評価開始位置Fsが(Va、Ha)とされてフォーカスエリア設定回路18に設定されている。

【0016】これによって、積分回路17は、入力した 輝度信号Y(水平、垂直同期、輝度)の同期信号からこ の焦点評価範囲FAの範囲の画素の輝度信号のみを積分 することになる。

【0017】つまり、焦点評価回路9は、1フィールド 30 毎に、中央部の焦点評価範囲FA(h、w)の画素数分の輝度信号Yの焦点評価データfpのみがマイクロコンピュータ回路8に送出されることになる。

【0018】そして、マイクロコンピュータ回路8は、入力された1フィールドの焦点評価データfpとピントが合うための最大値foと比較し、この最大値foに近づくような山登り制御のフォーカス制御信号を駆動回路部20に送出して最適な合焦点を得る。

【0019】前述の駆動回路部20は、図14に示すように、フォーカス制御信号を入力するドライバ21と、ドライバ21からの駆動信号でレンズ駆動機構23を制御するモータ等から構成されている。

【0020】一方、明暗評価回路10は、ビデオ回路5からの輝度信号Yをメモリ25に記憶し、タイミングジェネレータ27からの出力信号が出力されている間の画素の輝度信号Yを積分回路26に送出する。

【0021】このタイミングジェネレータ27の出力信号の出力タイミングはマイクロコンピュータ8によって設定されている。

【0022】例えば、図16に示すように、1フレーム 50

の画像における少数画素エリアA内毎の輝度信号Yのみを抽出するように設定されている。

【0023】つまり、明暗評価回路10の積分回路26 は1フレーム毎の各少数画素エリアA内の輝度信号Yの レベルの積算結果(平滑)を明暗評価データmiとして マイクロコンピュータ8に送出している。

【0024】マイクロコンピュータ8は1フレームの明暗評価データmiが入力する毎に、この明暗評価データmiと基準値と比較し、最適な明暗になるような絞りに10 なるためのアイリス制御信号を駆動回路20に送出する。

【0025】駆動回路20の比較回路35は、このアイリス制御信号とアンプ37からの絞り機構2の現在の絞り値とアイリス基準信号発生回路36からの基準信号とを比較し、この比較結果をドライバ38に送出して絞り機構2の絞りを最適にする。つまり、常に最適なアイリスになるようにする。

【0026】また、色彩評価回路11は、ビデオ回路5からの1フレームの画素のR、G、B信号をメモリ30に記憶し、タイミングジェネレータ32からの出力信号の出力されている間の画素のR、G、B信号を積分回路31に送出する。

【0027】このタイミングジェネレータ32の出力信号の出力タイミングはマイクロコンピュータ8によって設定され、明暗評価回路10と同様に1フレームの画像における少数画素エリアA内毎のR、G、B信号のみを抽出するタイミングが設定されている。

【0028】つまり、色彩評価回路11は、1フレーム 毎の各少数画素エリアA内の各画素のR、G、B信号の 差を積分回路31で積算し、この差を色彩評価データp iとしマイクロコンピュータ8に送出している。

【0029】マイクロコンピュータ8は1フレームの色彩評価データpiが入力する毎に、この色彩評価データpiと基準値と比較し、ホワイトバランスが取れるように信号増幅回路7のR、G、B信号のゲインを調整するホワイトバランス調整信号を送出する。

【0030】すなわち、上記のように構成された従来のビデオカメラは、オートフォーカスにおいては、レンズ1を介して入力した被写体からの光は、m×n個の画素からなるCCD3によって、各画素が受光した光が電気信号(画素信号)に変換され、ビデオ回路5によってその輝度信号Yが得られる。

【0031】そして、この1フィールドにおける各画素の輝度信号Yは、焦点評価回路9によって1フィールド内の中央部のフォーカスエリアFAの各輝度信号のみの 焦点評価データfpがマイクロコンピュータ8に入力し、マイクロコンピュータ8はこの焦点評価データfp が最大となるような山登り制御によってレンズ1を駆動することによって常に合焦させている。

【0032】また、オートアイリスにおいては、レンズ

1を介して入力した被写体からの光は、m×n個の画素からなるCCD3によって、各画素が受光した光が電気信号(画素信号)に変換され、ピデオ回路5によってその輝度信号Yが得られる。

【0033】そして、明暗評価回路10によって、この1フィールドにおける各輝度信号Yの内で各少数画素エリアAの輝度信号Yのみの明暗評価データmiがマイクロコンピュータ8が入力し、マイクロコンピュータ8が最適なアイリスになるように絞り機構2を調整させている。

【0034】さらに、オートホワイトバランス調整においては、レンズ1を介して入力した被写体からの光は、m×n個の画素からなるCCD3によって、各画素が受光した光が電気信号(画素信号)に変換され、色彩評価回路11がビデオ回路5によって生成された1フィールドのR、G、B信号の内で各少数画素エリアA内のR、G、B信号からホワイトバランス調整信号を信号増幅回路7に設定している。

【発明が解決しようとする課題】上記のようなビデオカメラの信号処理に用いられる焦点評価回路、明暗評価回 20 路及び色彩評価回路は、m×n個の画素からなるCCD 3 に適用させられたものであり、m×n分の画素信号分を1フィールドとしている。

【0035】つまり、図17に示すように1フィールド (m×n分の画素信号分) 毎に、焦点評価データ、明暗評価データ、色彩評価データを1回、送出するものを用いて、この結果をマイクロコンピュータに送出している。

【0036】しかしながら、ビデオカメラにおけるCCDは、常にm×n個の画素からなるCCD3を用いると 30は限らない。

【0037】例えば、水平方向に画素数が2n個拡大されたm×2n個の画素からなるCCD(以下水平方向拡大CCDという)又は垂直方向に画素数が2m個拡大された2m×n個の画素からなるCCD(以下垂直方向拡大CCDという)を用いる場合もある。

【0038】ところが、従来のビデオカメラの信号処理系に用いられる焦点評価回路、明暗評価回路及び色彩評価回路は、m×n個の画素からなるCCD3(通常のCCDともいう)に適用させられたものであるから、水平40又は垂直方向拡大CCDが用いられいるときに、従来の焦点評価回路、明暗評価回路及び色彩評価回路をそのまま用いた場合は、水平又は垂直方向拡大CCDにおけるm×n個分の画素信号が送出される毎に、水平又は垂直方向拡大CCDにおける1フィールドに対して2回の評価信号が送出されてしまうという課題があった。

【0039】この結果、水平又は垂直方向拡大CCDを用いた場合は1画面内の処理時間でフォーカス、アイリス及びホワイトバランス調整が終わらないという課題があった。

【0040】また、水平又は垂直方向拡大CCDを用いた場合には、このCCDに対応できるような評価回路も存在するがその評価回路は複雑な構成で大型になっていた。

【0041】本発明は以上の課題を解決するためになされたもので、水平方向拡大CCD、垂直方向拡大CCDを用いたビデオカメラであっても通常のCCDの評価回路を用いてフォーカス、アイリス、ホワイトバランスを自動的に制御できる画像データの信号処理装置を得ることを目的とする。

[0042]

【課題を解決するための手段】本発明の請求項1の画像データの信号処理装置は、焦点調節機能、絞り調整機能、ホワイトバランス機能の少なくとも一つを有し、撮像した被写体の映像信号を出力する画像データの信号処理装置であって、標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向あるいは垂直方向の画素数をi倍に拡大した画素を有する撮像素子と、画素信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの少なくとも一つに関する評価信号を発生する1系統以上の評価回路と、撮像素子の所定の画素より出力される画素信号を評価回路に供給して得られる評価信号に基づいて焦点機能、絞り機能、ホワイトバランス機能の少なくとも一つの機能を制御する制御部とを備えたことを要旨とする。

【0043】請求項2は、撮像素子が標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向の画素数をi倍に拡大した画素を有する場合は、評価回路をj(jはi以上の最も小さな整数)系統、並列接続して構成したことを要旨とする。

【0044】請求項3は、撮像素子が標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して垂直方向の画素数がi倍に拡大された画素を有する場合は、評価回路をj(jはi以上の最も小さな整数)回反復して使用、あるいは評価回路をj(jはi以上の最も小さな整数)系統縦列接続して構成したことを要旨とする。

【0045】請求項4は、摄像素子を標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子として使用する場合は、評価回路を1系統のみ使用し、撮像素子を標準テレビジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画素数に対して水平方向の画素数をi倍に拡大した画素を有する撮像素子として使用する場合は、評価回路をj(jはi以上の最も小さな整数)系統、並列接した映像信号を出力する損像素子の画素数に対して垂直方向の画素数がi倍に拡大された画素を有する撮像素子として使用する場合は、評価回路をj(jはi以上の最も小さな整数)系統縦列接続して使用し、最も小さな整数)系統縦列接続して使用

50

7

することを要旨とする。

【0046】請求項5の画像データの信号処理方法は、 焦点調節機能、絞り調整機能、ホワイトバランス機能の 少なくとも一つを有し、撮像した被写体の映像信号を出 力する画像データの信号処理方法であって、標準テレビ ジョン方式に準拠した映像信号を出力する撮像素子の画 素数に対して水平方向あるいは垂直方向の画素数がi倍 に拡大された画素を有する撮像素子より画素信号を発生 し、画素信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの 少なくとも一つに関する評価信号を1系統以上の評価回 路より発生し、撮像素子の所定の画素より出力される画 素信号を評価回路に供給して得られる評価信号に基づい て焦点機能、絞り機能、ホワイトパランス機能の少なく とも一つの機能を制御部で制御することを要旨とする。 【0047】

【発明の実施の形態】本説明ではビデオカメラに本実施の形態の画像データの信号処理装置を用いて説明する。また、実施の形態1では水平方向拡大CCDを、実施の形態2では垂直方向拡大CCDを用いた場合とする。また、実施の形態3では、ビデオカメラに設けられるCC 20 Dが通常、拡大(水平又は垂直)CCDであっても、対応可能な画像データの信号処理装置として説明する。

【0048】 <実施の形態1>図1は本実施の形態1の ビデオカメラの画像データの信号処理装置の概略構成図 である。

【0049】図1に示すように、本実施の形態のビデオカメラ40は、図14と同様なレンズ機構1、絞り機構部2、ビデオ回路5、信号処理回路6、信号増幅回路7とを備え、絞り機構部2とビデオ回路5の間には、本実施の形態では水平方向拡大CCD41(垂直方向Vにm 30個、水平方向に2n個)を設けている。

【0050】また、画像データの信号処理装置42(第1の信号処理装置42ともいう)を備えている。この信号処理装置42は、第1の焦点評価回路9aと第2の焦点評価回路9bと遅延回路44aと切替器46aとからなる水平方向拡大CCD用の焦点評価回路部45と、第1の明暗評価回路10aと第2の明暗評価回路10bと遅延回路44bと切替器46bとからなる水平方向拡大CCD用の明暗評価回路部46と、第1の色彩評価回路11aと第2の色彩評価回路11bと遅延回路44cと 40切換器46cとからなる水平方向拡大CCD用の色彩評価回路48とを備えている。

【0051】前述の水平方向拡大CCD用の焦点評価回路部45に設けている第1の焦点評価回路9a及び第2の焦点評価回路9bは上記説明の図14と同様なBPF15、検波回路9、積分回路17、フォーカスエリア設定回路18からなるものである。

【0052】この水平方向拡大CCD用の焦点評価回路 部45に設けられている新規の遅延回路44aは、ビデ 才回路5からの輝度信号Yを入力し、この輝度信号が入 50

力する毎に、垂直、水平同期信号に基づいて画素位置を判断し、水平方向の位置がm×n個のCCD3のH範囲内に相当(n=2n/2)する画素の輝度信号については、そのH範囲に相当する時間だけ遅延させて第1の焦点評価回路9aに送出すると共に、切替器46aを閉じさせて、H範囲後の画素nの輝度信号Yを第2の焦点評価回路9bに送出する。

[0053] すなわち、図2の(a)に示す画素数がm×2nのCCD41が用いられているときは、H(画素数n個)に相当する時間T1だけ遅延させるので、図2の(b)に示すように、CCD41における1画面(1フィールド)の内で左画面分(第1の画面)と右画面分(第2の画面)とに分離されて同じ時間タイミングで後段の第1の焦点評価回路9a、第2の焦点評価回路9bに送出されることになる。

【0054】また、第1の焦点評価回路9aのフォーカスエリア設定回路18a及び第2の焦点評価回路9bのフォーカスエリア設定回路18bには、後述するマイコン49によって、CCD41の1画面(1フィールド)の中央部におけるフォーカスエリアFQになるようにマイコン49によって設定されている。

【0055】例えば、図3の(a)に示すように、通常のCCDにおけるフォーカスエリアFAの範囲が水平方向Hの範囲w、垂直方向Vの範囲hで、かつ焦点評価開始位置FsがHa、Vaとすると、 $m\times2$ nのCCD41の場合は図3の(b)に示すように、第1の画面の焦点評価開始点Fs1は水平方向HがHa+w+kにされ、かつ第1の画面のフォーカスエリアFQ1はw、hとされる。

【0056】すなわち、図3の(b)に示すように、通常のCCD3における1フィールドのフォーカスエリアFAがそのまま水平拡大CCD41の1フィールドの左画面(第1)の右端に移動されたフォーカスエリアFQ1を得ることになる。

[0058]従って、第1の焦点評価回路9aは第1の 画面のフォーカスエリアFQ1に対する焦点評価データ fp1を送出し、第2の焦点評価回路9bは第2の画面 のフォーカスエリアFQ2の焦点評価データfp2を同 時に送出するので、CCD41の1フィールドの間に2 個の焦点評価データが同時に送出される。

【0059】一方、水平方向拡大CCD用の明暗評価回路部46における第1の明暗評価回路10a及び第2の明暗評価回路10bは、上記説明の図14と同様なメモリ25、積分回路26、タイミングジェネレータ27からなるものである。また、この明暗評価回路部46の遅

延回路44bは、焦点評価回路部45と同様に、ビデオ 回路5からの輝度信号Yを入力し、この輝度信号が入力 する毎に、垂直、水平同期信号に基づいて画素位置を判 断し、水平方向の位置がm×n個のCCD3のH範囲内 に相当(n=2n/2)する画素の輝度信号について は、そのH範囲に相当する時間だけ遅延させて第1の明 暗評価回路10aに送出し、この送出時に切替器46b

を閉じさせて、H範囲後の画素nの輝度信号Yを第2の

明暗評価回路10bに送出する。

9

1における1画面の内で左画面分(第1の画面)と右画 面分 (第2の画面) とに区分けされて、同じ時間タイミ ングで後段の第1の明暗評価回路10a、第2の明暗評 価回路10bに送出され、第1の明暗評価回路10aで 第1の画面における所定数の少数エリアの輝度信号Yに 基づく明暗が求められ、これらが積分回路にて積分され 第1の画面における明暗評価データm1として送出さ れ、かつ第2の明暗評価回路10bで第2の画面におけ る所定数の少数エリアの輝度信号Yに基づく明暗が求め られ、これらが積分回路で積分されて第2の画面におけ 20 る明暗評価データm2として送出される。

【0061】一方、水平方向拡大CCD用の色彩評価回 路48は、上記説明の図14と同様なメモリ30、積分 回路31、タイミングジェネレータ32からなるもので ある。

【0062】また、この色彩評価回路部48の遅延回路 44cは、ビデオ回路5からの画素信号毎のR、G、B 信号を入力し、このR、G、Bが入力する毎に、垂直、 水平同期信号に基づいて画素位置を判断し、水平方向の 位置がm×n個のCCD3のH範囲内に相当(n=2n 30 /2)する画素のR、G、Bについては、そのH範囲に 相当する時間だけ遅延させて第1の色彩評価回路11 a に送出し、この送出時に切替器46cを閉じさせて、H 範囲後の画素nのR、G、Bを第2の色彩評価回路11 bに送出する。

【0063】すなわち、図2の説明と同様に、CCD4 1における1画面の内で左画面分(第1の画面)と右画 面分 (第2の画面) とのR、G、Bに分離されて同じ時 間タイミングで後段の第1の色彩評価回路11a、第2 の色彩評価回路11bに送出され、第1の色彩評価回路 40 11aで第1の画面における所定数の少数エリアAの R、G、Bに基づく色彩が求められ、これらが積分回路 にて積分され第1の画面における色彩評価データp1と して送出され、かつ第2の色彩評価回路11bで第2の 画面における所定数の少数エリアAのR、G、Bに基づ く色彩が求められ、これらが積分回路で積分されて第2 の画面における色彩評価データ p 2 として送出される。 【0064】次に、マイコン49の処理を説明する。こ のマイコン49は、水平方向拡大焦点評価処理を備えて いる。図4は水平方向拡大CCD41を用いたときの水 50

平方向拡大焦点評価処理を説明するフローチャートであ る。

【0065】マイコン49は、初めに第1の焦点評価回 路9aのフォーカスエリア設定回路18aにフォーカス エリアFQ1 (第1のフォーカスエリアともいう) に設 定すると共に、第2の焦点評価回路9bのフォーカスエ リア設定回路18bに、第2のフォーカスエリアFQ2 を設定する(S401)。

【0066】このフォーカスエリアFQ1は、範囲が [0060] すなわち、図2の説明と同様に、CCD4 10 w、h、焦点評価開始点Fs1が水平方向HがHa+w +kで垂直方向VがVaとして設定される。

> 【0067】また、フォーカスエリアFQ2は、範囲が w、h、焦点評価開始点Fs2が水平方向Hで「0」、 垂直方向VでVaとして設定される。

> 【0068】次に、マイコン49は第1の焦点評価回路 9 a の焦点評価データ f p 1 及び第 2 の焦点評価回路 9 bの焦点評価データ f p 2が入力されたかどうかを判定 する(S403)。ステップS403において、両方の 焦点評価データが入力と判定したときは、この焦点評価 データ f p 1 と焦点評価データ f p 2 とを合計し(S 4 05)、この合計値を平均化する(S407)。そし て、この平均値をCCD41による1画面の中央部の現 在の焦点評価値Ffとする(S409)。

> 【0069】すなわち、図5に示すように、第1の焦点 評価回路9aの第1の画面(CCD41の1フィールド の左画面分)の焦点評価データ f p 1 と第2の焦点評価 回路9bの第2の画面(CCD41の1フィールドの右 画面分)の焦点評価データ f p 2 とが同時に送出され、 これらの評価値を合計している。

> 【0070】従って、画素が水平方向Hに2n個分拡大 されたCCD41を用いた場合は、図6に示すように、 第1の画面のフォーカスエリアFQ1と第2の画面のフ ォーカスエリアFQ2とを合計することになるから、第 1の画面と第2の画面とを水平方向に合計したm×2n 個を1フィールドとする画面上の中央部 (水平方向の範 囲が2wで垂直方向の範囲がhとなった焦点評価範囲F Q) における焦点評価データFfを得ることになる。

【0071】次に、この焦点評価値Ffがピントが最大 となる基準の焦点評価値 foに対して低いか高いかどう かを判定する(S411)。

【0072】ステップS411において、基準の焦点評 価値foに対して低いと判定したときは、山登り制御で このfoに近づくためのフォーカス制御値を求め、これ を駆動回路20に送出してフォーカス調整する(S41 3)。次に終了かどうかを判定し(S415)、終了で ないときは処理をステップS403に戻して、第1の焦 点評価回路9aからの焦点評価データfp1及び第2の 焦点評価回路9bからの焦点評価データfp2とを合計 して水平方向に拡大されたCCD41の中央部の焦点エ リアの評価値を求める。

【0073】また、マイコン48は、図7に示す水平方向拡大CCD用の明暗評価値算出処理を備えている。

【0074】明暗評価算出処理は、第1の明暗評価回路 10aからのCCD41の1画面における左半分の第1 の画面の明暗評価データm1及び第2の明暗評価回路1 0bからのCCD41の1画面における右半分の第2の 画面の明暗評価データm2が入力したかどうかを判定する(S701)。

【0075】ステップS701において、両方の明暗評価データが入力したときは、両方の明暗評価データを合 10計して平均化し(S703)、この値をCCD41の現在の明暗評価データmpとする(S705)。

【0076】次に、ステップS705で求めた第1の画面及び第2の画面の明暗評価データmpが基準値moかどうかを判断する(S707)。ステップS707において、基準値moを満たしていないときは、moに近づくだめのアイリス制御値を求めて駆動回路部20に送出して絞り機構部2を調整させる(S709)。

【0077】そして、終了かどうかを判定し(S71 1)、終了でないときは処理をステップS701に戻す。

【0078】さらに、マイコン49は、水平方向拡大CCD用の色彩評価値算出処理を備えている。

【0079】この色彩評価値算出処理のステップ構成は 図7の明暗評価値算出処理と同様であるのでフローは省 略する。

【0080】すなわち、色彩評価算出処理は、第1の色彩評価回路11aからのCCD41の1画面(1フィールド)における左画面分の第1の画面の色彩評価データp1及び第2の色彩評価回路11bからのCCD41の301画面における右画面分の第2の画面の色彩評価データp2が入力したとき、両方の色彩評価データを合計して平均化し、この値をCCD41の現在の色彩評価データpとする。

【0081】そして、第1の画面及び第2の画面の色彩評価データに基づいて、最適なホワイトバランスになるように信号増幅回路7のR信号、G信号、B信号の利得制御を行う。

【0083】また、マイコン55は少なくとも垂直方向 拡大用の焦点エリア設定処理56と、垂直方向拡大用の 評価開始位置設定処理57とを備えている。 【0084】焦点エリア設定処理56は、焦点評価回路9のフォーカスエリア設定回路18に対して、図9に示すように、2 m× n個のCCD51において垂直方向Vの画素数がm個に相当する上画面(m×n)については、この上画面の輝度信号の評価開始位置Fvs1を垂直方向VでVa+h、水平方向HでHaとし、かつフォーカスエリアFV1をw、hとする。

【0085】すなわち、図9に示すように、通常のCCD3の1フィールド(1画面)のフォーカスエリアFAを、そのまま垂直方向拡大CCD51の1フレームの上画面の下端に移動することによって上画面のフォーカスエリアFV1を得ている。

【0086】また、 $2m \times n$ 個のCCD 51 において垂直方向 Vの画素数がm個から2m個(m)に相当する下画面(mから2m)については、この下画面の輝度信号の評価開始位置 Fvs2を垂直方向 Vで「0」、水平方向 Hで Haとし、かつフォーカスエリア FV2をw、hとする。

【0087】すなわち、図9に示すように、通常のCC 20 D3の1フィールド(1画面)のフォーカスエリアFA を、そのまま垂直方向拡大CCD51の1フレームの下 画面の上端に移動することによって上画面のフォーカス エリアFV1を得ている。

【0088】つまり、輝度信号Yの水平、垂直同期信号からCCD51からの1フレームの輝度信号Yが上画面のものか下画面のものかどうかを判断し、上画面については評価開始位置FVS1をva+h、Haとし、下画面については評価開始位置Fvs2を「0」、Haとなるように交互に設定する。

【0089】そして、上画面の焦点評価データfpv1 と下画面の焦点評価データfpv2と合計して平均を求めて、山登り制御でピントが最大となるフォーカス制御値を求めてレンズを駆動させる。

【0090】また、垂直方向拡大用の評価開始位置設定処理57は、明暗評価回路10と、色彩評価回路11のタイミングジェネレータ27、32に対してCCD51で得られる1フレームの上画面又は下画面の各少数エリアAの読み出しタイミングのため各少数エリアの読み出し開始位置Raと終了位置Rbとを設定する。

【0091】例えば、図10に示すように上画面の少数 エリアAの開始位置Ralは垂直方向でV1、水平方向 でH1として設定する。また、下画面の少数エリアAの 開始位置Ranは垂直方向でV+Vp、水平方向でHp として設定する。

【0092】これによって、垂直方向に拡大されたCCD51を用いている場合に、m×n個に相当する画素数の輝度信号、R、G、B信号のときに評価データを明暗評価回路10及び色彩評価回路11が1回送出(つまりCCD51を用いた場合は1フレームでそれぞれ2回の評価信号を送出する)するものであっても、合計して平

均化するので両方の評価回路の構成を変えることなく、 1フレーム分においてアイリス及びホワイトバランスを 調整できる。

【0093】次に、フローチャートを用いて説明する。本実施の形態における評価開始位置設定処理は、評価開始位置の設定のみが相違し、明度評価データ及び色彩評価データに対する処理は1フレームにおいて2つの評価データを合計して平均する等の処理であるから説明を省略し。焦点エリア設定処理55を図11のフローチャートを用いて詳細に説明する。

【0094】焦点エリア設定処理は、初めに焦点評価回路9のフォーカスエリア設定回路18に対して上画面のフォーカスエリアFV1を設定する(S1101)。

【0095】このFV1の評価開始位置FVS1は、図9に示すようにVa+h、Haと設定し、範囲をw、hとする。

【0096】次に、焦点評価回路9から焦点評価データ f p v の入力かどうかを判定する (S1103)。ステップS1103において、焦点評価データ f p v の入力 と判定したときは、上画面の焦点評価データ f p v 1 が 20 記憶されているかどうかを判定する (S1105)。ステップS1105で上画面の焦点評価データ f p v 1 が 記憶されていないと判定したときは、これを上画面の焦点評価データ f p v 1 として記憶する (S1107)。

【0097】そして、焦点評価回路9に直ちに下画面のフォーカスエリアFV2を設定して処理をステップS1103に戻す(S1109)。例えば、図9に示すように、下画面の焦点評価開始位置Fvs2を「0」、Haとして設定する。

【0098】また、ステップS1105において、上画 30面の焦点評価データ fpv1が記憶されていると判定したときは、今回の焦点評価データ fpvを下画面のものと判定する(S1111)。

【0099】次に、この焦点評価データfpv1と焦点評価データfpv2とを合計して平均化する(S1113)。そして、この平均値をCCD51による1画面の中央部の現在の焦点評価値Fviとする(S1115)

【0100】すなわち、図9に示すように、上画面の焦点評価データfpv1と下画面の焦点評価データfpv40 2とを合計しているので、上画面と下画面とを垂直方向に合計した2m×n個を1フレームとする画面上の中央部(水平方向の範囲がWで垂直方向の範囲が2hとなった焦点評価範囲)における焦点評価データFviを得ることになる。

【0101】次に、この焦点評価値Fviがピント母大となる基準の焦点評価値foに対して低いか高いかどうかを判定する(S1117)。ステップS1117において、基準の焦点評価値foに対して低いと判定したときは、山登り制御でこのfoに近づくためのフォーカス 50

制御値を求め、これを駆動回路20に送出してフォーカス調整する(S1119)。次に終了かどうかを判定し(S1121)、終了でないときは処理をステップS1101に戻す。

【0102】〈実施の形態3〉上記実施の形態1では画素数が水平方向に拡大されたCCD(m×2n)を備えたビデオカメラの画像データの信号処理装置として説明し、また、実施の形態2では画素数が垂直方向に拡大されたCCD(2m×n)を備えたビデオカメラの画像データの信号処理装置として説明したが、ビデオカメラに予め取り付けられているCCDが通常、水平、垂直方向に拡大されたCCDのいずれかであっても対応できる画像データの信号処理装置が望ましい。このような信号処理装置を実施の形態3として説明する。

【0103】図12は実施の形態3の画像データの信号処理装置の概略構成図である。図12の画像データの信号処理装置60は、実施の形態1と同様な焦点評価回路部45と、明暗評価回路部47と、色彩評価回路48とを備えている。

【0104】また、本実施の形態3では、第1の切替器62と、第2の切替器63と、第3の切替器64とを備えている。これらの切替器は、具体的には例えばゲート回路、マルチプレクサ、スイッチ、リレー等が用いられる

【0105】第1の切替器62は、開閉手段A、Bを備えて、焦点評価回路45の前段に設けられている。この第1の切替器62は、ビデオ回路5からの画素毎の輝度信号Yを入力し、この輝度信号Yを、後述するマイコン67からの水平方向拡大CCD用の切替信号によって開閉手段Aを閉じて遅延回路44aを介して第1の焦点評価回路9aと切替器46を介して第2の焦点評価回路9bに送出する。

【0106】また、マイコン67から通常のCCD用の 切替信号又は垂直方向拡大CCD用の切替信号が送出されたときは開閉手段Bを閉じて輝度信号Yを第2の焦点評価回路9bに送出する。

【0107】すなわち、水平方向拡大CCD用の切替信号の入力に伴って第1の切替器62の開閉手段Aが閉じてピデオ回路5からの輝度信号Yを遅延回路44a及び切替器46aに送出される。遅延回路44aはピデオ回路5からの輝度信号Yが入力する毎に、垂直、水平同期信号に基づいて画素位置を判断し、水平方向の位置がm×n個のCCD3のH範囲内に相当(n=2n/2)する画素の輝度信号については、そのH範囲に相当する時間だけ遅延させて第1の焦点評価回路9aに送出すると共に、この送出と同時に切替器46aを閉じさせて、H範囲後の画素nの輝度信号Yを第2の焦点評価回路9bに送出する。

【0108】すなわち、水平方向に拡大されたCCD (m×2n) が用いられているときは実施の形態1と同

様に、第1の焦点評価回路9aからは上記図3の(b) に示すように、フォーカスエリアFQ1 における焦点評 価データ f p 1 が送出され、同時に第2の画面のフォー カスエリアFQ2がマイコンにより設定における焦点評 価データfp2が送出される。

15

【0109】また、通常のCCD (m×n) が用いられ ているときは、マイコン67によってm×nのCCDの 1フレームの中央部となるフォーカスエリアFAが第2 の焦点評価回路9 bに設定されているので、第1の切替 器62の開閉手段Bを介して第2の焦点評価回路9bに 10 直接入力した輝度信号Yは、m×nのCCDの1フレー ムの中央部となるフォーカスエリアFAの焦点評価デー 夕 f pを送出する。

【0110】さらに、垂直方向拡大CCD用の場合は、 マイコン67によって、初めに上画面のフォーカスエリ アFV1 (評価開始位置Fvs1;垂直方向VでVa+ h、水平方向HでHa) が設定され、また下画面の画素 数に到達したときに下画面(mから2m)のフォーカス エリアFV2 (開始位置;垂直方向Vで「0」、水平方 向HでHa) が設定されるので、上画面の焦点評価デー 20 夕が送出された後に、下画面の焦点評価データが送出さ

【0111】一方、第2の切替器63は、第1の切替器 62と同様に開閉手段A、Bを備え、明暗評価回路47 の前段に設けれている。

【0112】この第2の切替器63は、ビデオ回路5か らの画素毎の輝度信号Yを入力し、この輝度信号Yを、 後述するマイコン67からの水平方向拡大CCD用の切 替信号によって開閉手段Aを閉じて遅延回路44bを介 して第1の明暗評価回路10aと切替器46bを介して 30 第2の明暗評価回路10bに送出する。

【0113】また、第2の切替器63は、マイコン67 から通常のCCD用の切替信号又は垂直方向拡大CCD 用の切替信号が送出されたときは開閉手段Bを閉じて輝 度信号Yを第2の明暗評価回路10bに送出する。

【0114】すなわち、第2の切替器63は、水平方向 拡大CCD用の切替信号の入力に伴って第2の切替器6 3の開閉手段Aが閉じてビデオ回路5からの輝度信号Y を遅延回路44b及び切替器46bに送出される。遅延 回路44bはピデオ回路5からの輝度信号Yが入力する 40 毎に、垂直、水平同期信号に基づいて画素位置を判断 し、水平方向の位置がm×n個のCCD3のH範囲内に 相当(n=2n/2)する画素の輝度信号については、 そのH範囲に相当する時間だけ遅延させて第1の明暗評 価回路10aに送出すると共に、この送出と同時に切替 器46bを閉じさせて、H範囲後の画素nの輝度信号Y を第2の明暗評価回路に送出する。

【0115】また、垂直方向に拡大されたCCDの場合 は、第2の切替器63は開閉手段Bを閉じて第2の明暗 び下画面の明暗の評価データが送出される。

【0116】さらに、第3の切替器64は、複数接点か らなる開閉手段A、Bを備えて、色彩評価回路48の前 段に設けられている。

【0117】この第3の切替器64は、開閉手段A、B にピデオ回路5からのR、G、B信号を入力し、水平、 垂直、通常の切替信号によって以下に説明するように切 り替わる。

【0118】水平方向拡大CCD用の切替信号によって 開閉手段Aを閉じてR、G、B信号を遅延回路44cを 介して第1の色彩評価回路11aと切替器46cを介し て第2の色彩評価回路11bに送出する。

【0119】また、第3の切替器64は、マイコン67 から通常のCCD用の切替信号又は垂直方向拡大CCD 用の切替信号が送出されたときは開閉手段Bを閉じて R、G、B信号を第2の色彩評価回路11bに送出す

【0120】また、垂直方向に拡大されたCCDの場合 は、第3の切替器64は開閉手段Bを閉じて第2の色彩 評価回路11bに直接送出する。これによって、上画面 及び下画面の色彩の評価データが送出される。

【0121】次に、フローチャートを用いて説明する。 本実施の形態では焦点エリア設定処理についてのみ説明 する。

【0122】図13は本実施の形態3の焦点エリア設定 処理を説明するフローチャートである。初めに、CCD のモードの入力かどうかを判定する(S1301)。こ のモードとは、通常のCCD、水平方向に画素数が拡大 されたCCD又は垂直方向に画素数が拡大されたCCD のいずれかを知らせるデータであり、予め内部の操作ス イッチ(図示せず)による設定で決まる。

【0123】ステップS1301において、CCDモー ドの入力と判定したときは、そのモードの種類を判定す る(S1303)。ステップS1303において、通常 のCCDモードと判定したときは、第1の切替器62に 通常のCCDの切替モードにする切替信号を送出して開 閉手段Bを閉じさせる。つまり、第2の焦点評価回路9 bのみを動作させる(S1305)。

【0124】そして、マイコン67は第2の焦点評価回 路9bのフォーカスエリア設定回路18に、m×nを1 フレームとする画面の中央部がフォーカスエリアFAに なるように設定し、このエリア内の焦点評価データを算 出させる(S1307)。

【0125】次に、焦点評価データの入力かどうかを判 定し(S1309)、焦点評価データの入力のときは処 理を後述するステップS1315に移す。

【0126】また、ステップS1303において、CC Dモードが水平方向に拡大したCCDと判定したとき は、第1の切替器62に水平拡大用の切替信号を送出し 評価回路10に直接送出する。これによって、上画面及 50 て開閉手段Aを閉じさせて、遅延回路44a、第1の焦 点評価回路9a、第2の焦点評価回路9b、切替器46 aに輝度信号Yを送出させる(S1311)。

17

【0127】そして、実施の形態1と同様な水平方向拡大CCD用焦点評価処理を行う(S1313)。

【0128】つまり、第1の焦点評価回路9aのフォーカスエリア設定回路18aにフォーカスエリアFQ1に設定すると共に、第2の焦点評価回路9bのフォーカスエリア設定回路18bに、第2のフォーカスエリアFQ2を設定し、焦点評価データfp1と焦点評価データfp2とを合計して平均する。

【0129】さらに、ステップS1303において、CCDのモードが垂直方向に画素数を拡大したCCDと判定したときは、第1の切替器62に垂直拡大用の切替信号を送出して開閉器Bを閉じさせて第2の焦点評価回路9bのみを動作させる(S1315)。そして、実施の形態2と同様な垂直方向用の焦点エリア設定処理を行う(S1317)。

【0130】つまり、初めに第2の焦点評価回路9bのフォーカスエリア設定回路18に対して上画面のフォーカスエリアFV1を設定し、次に下画面のフォーカスエ 20リアFV2を設定し、上画面の焦点評価データfpv1と下画面の焦点評価データfpv2とを合計して平均化する。

【0131】そして、前記S1309、S1313又はS1317の処理によって求められた焦点評価データを現在の焦点評価データFiとし(S1319)、この焦点評価値Fiがピント最大となる基準の焦点評価値foに対して低いか高いかどうかを判定する(S132

1)。ステップS1321において、基準の焦点評価値 foに対して低いと判定したときは、山登り制御でこの 30 foに近づくためのフォーカス制御値を求め、これを駆動回路20に送出してフォーカス調整する(S1323)。次に終了かどうかを判定し(S1325)、終了でないときは処理をステップS1309、S1313又はS1317に戻す。

【0132】なお、上記実施の形態3においては、CCDが通常又は垂直方向に拡大モードの場合は、第2の焦点評価回路、第2の明暗評価回路、第2の色彩評価回路を用いるとしたが、第1の焦点評価回路、第1の明暗評価回路、第1の色彩評価回路を用いてもよい。

[0133]

【発明の効果】以上のように本発明の請求項1によれば、標準テレビジョン方式に準処した撮像素子に対して水平あるいは垂直方向に画素数nがi倍に拡大された水平あるいは垂直方向拡大の撮像素子が用いられていても、標準テレビジョン方式に準処した撮像素子用の評価回路を変更することなく精度の良い焦点、明暗、色彩の少なくとも一つの評価値を得ることができるという効果が得られている。

【0134】請求項2によれば、画像信号に基づき焦

点、絞り、ホワイトバランスの少なくとも一つに関する評価信号を発生する1系統以上の評価回路を並列接続したことにより、標準テレビジョン方式に準処した撮像素子に対して水平方向に画素数nがi倍に拡大された水平方向拡大の撮像素子が用いられていても、その画像素子からの映像信号に基づく右、左画面を1画面として、その画面の画像信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの少なくとも一つに関する評価信号を得ることができるという効果が得られている。

10 【0135】請求項3によれば、評価回路を反復して用いることにより、標準テレビジョン方式に準処した撮像素子に対して垂直方向に画素数nがi倍に拡大された垂直方向拡大の撮像素子が用いられていても、その上下画面を1画面として、その画面に基づく映像信号を得ることができるので、標準テレビジョン方式用の撮像素子用の評価回路を変更することなく焦点、絞り、ホワイトバランスの少なくとも一つに関する評価信号を得ることができるという効果が得られている。

【0136】請求項4によれば、評価回路を撮像素子の画素数の種類によって、並列又は縦列接続して使用するようにしたので、撮像素子が水平方向に拡大、垂直方向に拡大又は標準の画素数であっても、標準用の評価回路を用いて、精度の良い焦点、絞り、ホワイトバランスの評価値を得ることができるという効果が得られている。

【0137】請求項5によれば、画像信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスの少なくとも一つに関する評価信号を発生する1系統以上の評価回路からの評価信号に基づき焦点、絞り、ホワイトバランスのすくなくとも1つを制御する。

[0138] このため、標準テレビジョン方式に準処した撮像素子に対して水平あるいは垂直方向に画素数nがi倍に拡大された水平あるいは垂直方向拡大の撮像素子が用いられていても、精度の良い焦点、明暗、色彩の少なくとも一つの評価値を容易に得ることができるという効果が得られている。

【図面の簡単な説明】

【図1】本実施の形態1のビデオカメラの画像データの 信号処理装置の概略構成図である。

【図2】本実施の形態の水平拡大CCDの1フレームの 40 半画面に対して遅延を行ったときの画像データを説明す る説明図である。

【図3】本実施の形態1の水平拡大CCDの1フレームのそれぞれの半画面に対するフォーカスエリアを説明する説明図である

【図4】本実施の形態1の水平拡大CCDの焦点評価処理を説明するフローチャートである。

【図5】本実施の形態1の水平拡大CCDを用いたときの2個の焦点評価データの合計を説明する説明図である。

50 【図 6】 実施の形態 1 のマイコン 4 9 による 2 個の焦点

19 評価データの合計による効果を説明する説明図である。

【図7】形態1の水平拡大CCDを用いたときの明暗評 価を説明するフローチャートである。

【図8】実施の形態2の画像データの信号処理装置の概 略構成図である。

【図9】本実施の形態2の垂直拡大CCDの1フレーム の上画面、下画面に対するフォーカスエリアを説明する 説明図である。

【図10】本実施の形態2の垂直拡大CCDを用いたと きの明暗、色彩の少数エリアの設定を説明する説明図で 10 15 パンドパスフィルタ ある。

【図11】本実施の形態2の垂直拡大CCDの焦点評価 処理を説明するフローチャートである。

【図12】実施の形態3の画像データの信号処理装置の 概略構成図である。

【図13】実施の形態3のマルチモード(通常、水平拡 大、垂直拡大)対応の動作を説明するフローチャートで ある。

【図14】通常のCCDを用いた従来のビデオカメラの 概略構成図である。

【図15】通常のCCDを用いたときのフォーカスエリ アの設定を説明する説明図である。

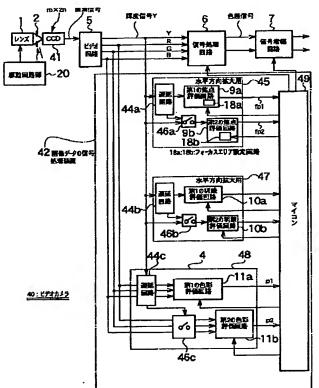
【図16】通常のCCDを用いたときの明暗、色彩の少 数エリアの設定を説明する説明図である。

【図17】通常のCCD対応の評価回路(焦点、明暗、 色彩) の動作を説明する説明図である。

【符号の説明】

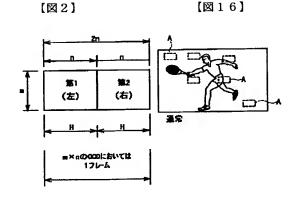
- 1 レンズ機構部
- 2 絞り機構部
- 3 CCD (通常)
- 5 ビデオ回路
- 6 信号処理回路
- 7 信号增幅回路
- - 16 検波回路
 - 17 積分回路
 - 41 水平方向拡大CCD
 - 42 画像データの信号処理装置
 - 9 a 第1の焦点評価回路
 - 9 b 第2の焦点評価回路
 - 44a 遅延回路
 - 46 切替器
 - 10a 第1の明暗評価回路
- 10b 第2の明暗評価回路 20
 - 44b 遅延回路
 - 46b 切替器
 - 11a 第1の色彩評価回路
 - 11b 第2の色彩評価回路

【図1】



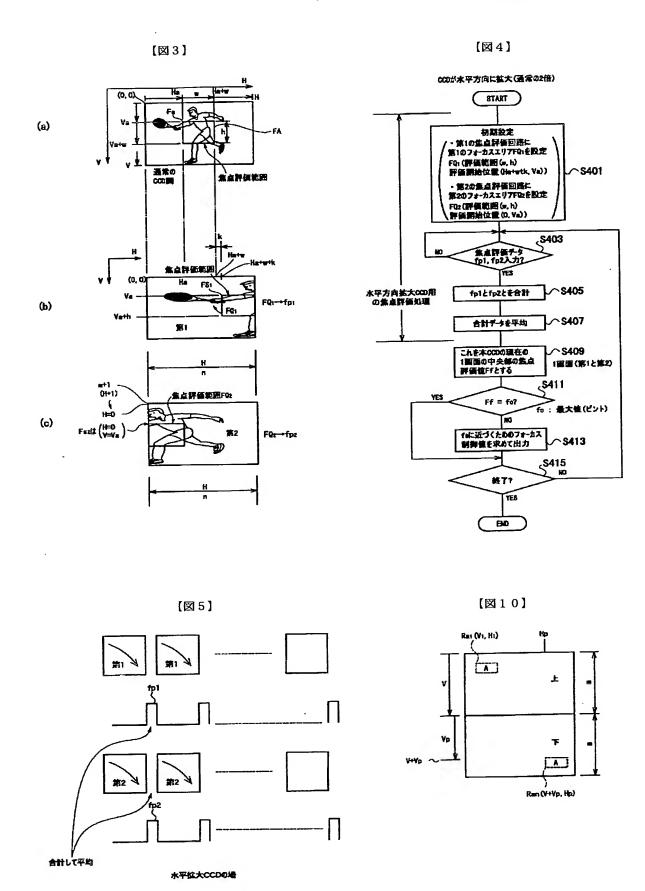
(b)

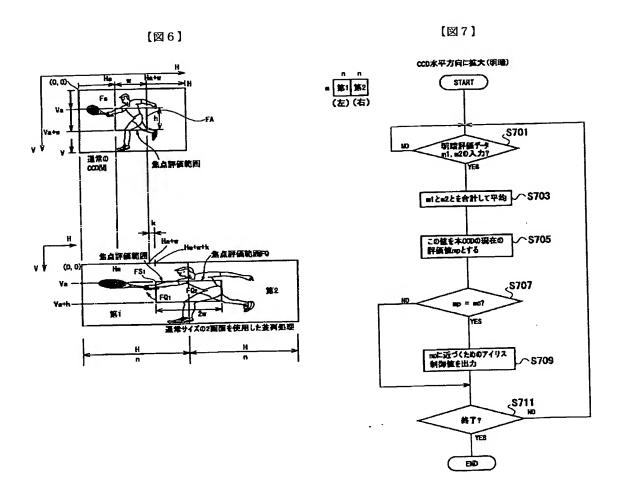
(a)

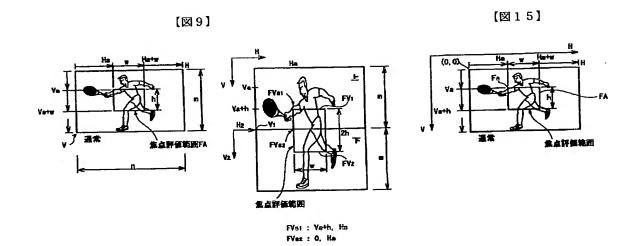


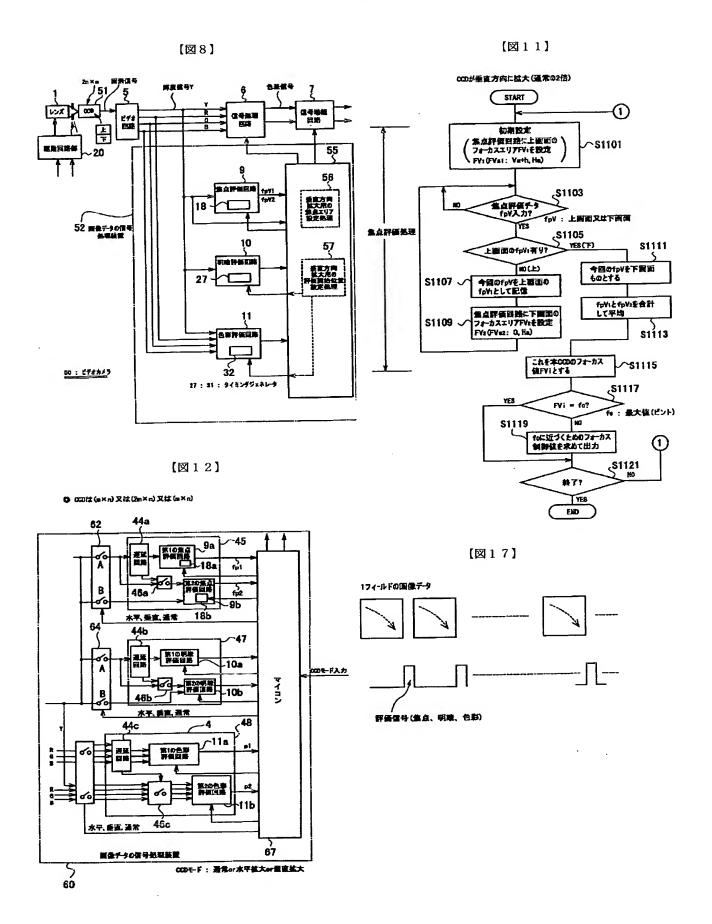
(左) HO範囲運延 (II) (右)

000:水平方泡に拡大

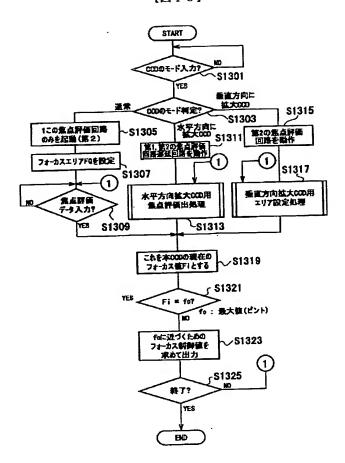




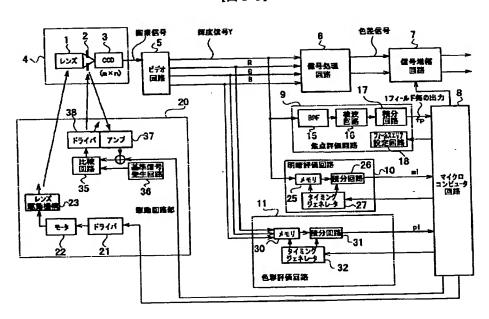




【図13】



【図14】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. 7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

H 0 4 N 5/238

9/04

G 0 2 B 7/11 G 0 3 B 3/00 D A

Fターム(参考) 2H002 CC21 DB02 DB06 DB17 DB19

DB20 FB86 GA33 GA54 HA21

JA08 ZA03

2H011 AA03 BA14 BB06

2H051 AA08 BA47

5C022 AA00 AB02 AB19 AB26 AC42

AC69

5C065 AA01 BB02 BB11 DD02 GG01

GG32

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record.

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:			
☐ BLACK BORDERS			
\square image cut off at top, bottom or sides			
☐ FADED TEXT OR DRAWING			
🗷 BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING			
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES			
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS			
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS			
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT			
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY			

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.